第2回MIMS現象数理学拠点リモートセミナー

サッカーにおけるスペース評価の新たな枠組み~スポーツのデータ分析入門~

立正大学 成塚拓真

謝辞

- 本研究で用いたデータを提供して頂いた データスタジアム株式会社様に感謝致します
- 本研究は情報・システム研究機構統計数理研究所医療健康データ科学研究センターの支援を受けたものです

自己紹介



経歴: 埼玉県鴻巣市出身, 深谷市在住

- 2008~2017:早稲田大学先進理工学部物理学科(学部~博士) 山崎義弘研究室,博士論文「統計物理学の視点に基づく対戦型スポーツの研究」
- 2017~2021:中央大学理工学部物理学科(助教) 脇田順一研究室
- 2021~現在:立正大学データサイエンス学部講師 駅伝部副部長

スポーツ統計科学とは?

研究紹介サッカーにおけるスペース評価の枠組み

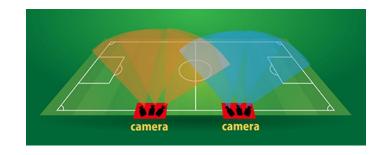
スポーツ統計科学とは

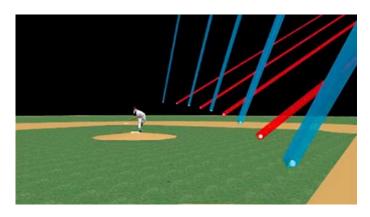
これまでのスポーツ研究

- 分野:スポーツバイオメカニクス,スポーツ生理学, ...
- 対象:個人競技(走・跳・投などの単純動作の力学・生理学的パフォーマンス)
- 手法:実験、数値シミュレーション

スポーツ統計科学

- 分野:異分野融合,学際領域 スポーツ科学,統計・機械学習,統計物理学,…
- 対象:対戦型スポーツ野球(セイバーメトリクス):1970年代~サッカー,バスケ:2000年代~
- 手法:データ解析(取得技術に依存)数値シミュレーション





データスタジアム株式会社HPより転載
(https://www.datastadium.co.jp/service/tracking.html)

様々なデータ

スタッツ

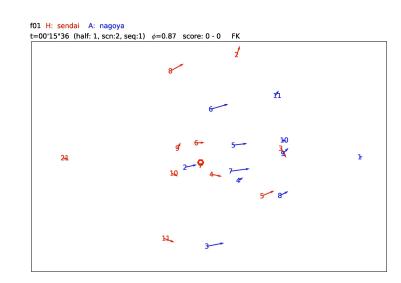
- 選手・チームの成績をまとめたもの(打率,シュート数など)
- Jリーグの公式サイト等で一般公開されている
- 比較的単純な指標が多い

プレイデータ

- 野球の1球データ, サッカーのパスデータなど
- マニュアルによる取得
- アクション単位、オンボールイベントが中心
- オープンデータが出始めている

トラッキングデータ

- 選手やボールの位置座標のデータ(25fps程度)
- カメラやGPSによる自動取得+マニュアル補正
- 2次元データが主流、ボールの追跡は難しい



※トラッキングデータにほぼ全ての情報が含まれている

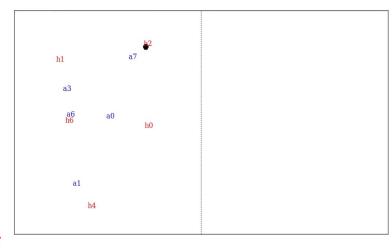
Pappalardoデータセット (サッカー)

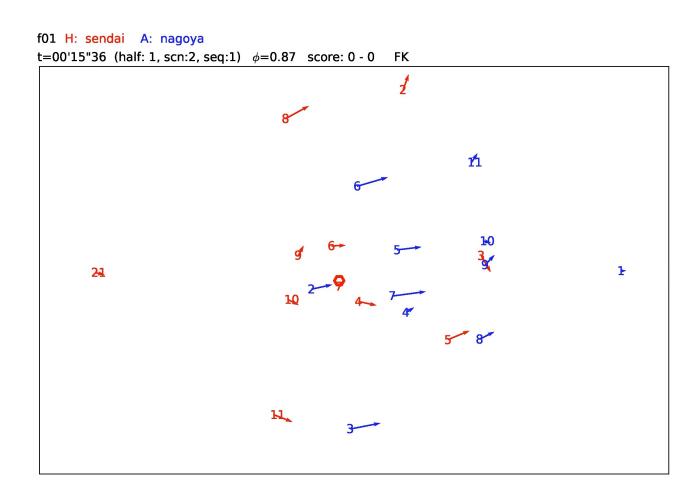
- Pappalardo et. al, Scientific Data 6, 2019
 データURL: https://figshare.com/collections/Soccer_match_event_dataset/4415000/2
- 対象試合:ヨーロッパリーグ2017-18シーズンの約1400試合
- データ内容(JSON形式):イベントデータのみ

nba-movement-data (バスケットボール)

- データURL: https://github.com/sealneaward/nba-movement-data
- 対象試合:NBA2015-16シーズンの約1200試合
- データ内容(JSON, CSV形式):イベントデータ:プレーごとの時空間情報シュートデータ:全てのシュートの情報

トラッキングデータ:0.04秒ごとの全選手の座標





このデータを使って何をするか?何ができるか?

Googleのプロジェクト

強化学習を用いて最強のサッカーAIを作ろうとしている

2019年6月7日: Google Al Blog

"Introducing Google Research Football: A Novel Reinforcement Learning Environment"



出典: https://ai.googleblog.com/2019/06/introducing-google-research-football.html

⇒ Googleに任せた方が良い気がする...

対戦型スポーツの特徴

① 不確定性

- 選手の実力・環境要因、敵・味方との相互作用に起因
- 特徴量がランダム性を持つ ⇒ 統計的アプローチが有効

② ルールの存在

- 異なる時間・場所で行われた試合を同一視
 ルールの枠組みの中での自由な行動

 → 試合の集まり=統計的アンサンブル
- 競技ごとにルールが異なる+勝利を目指す
 - ⇒ 多様な振る舞い・戦術(マーキング、フォーメーション、パス回し、…)

③ 階層性

- ・ ミクロスケールでの相互作用 ⇒ メゾ・マクロスケールで様々な性質が発現
- 確率変数の時間発展や分布関数の性質

ミクロ(~数秒)

メゾ(~数分)

マクロ(数十分~試合全体~試合の集まり)

時間

位置 パス・ドリブル

選手同士の連動

得点変動

リーグ戦・トーナメント戦

速度 マーキング

攻守交替 シュート・得点

勝敗

勝点変動

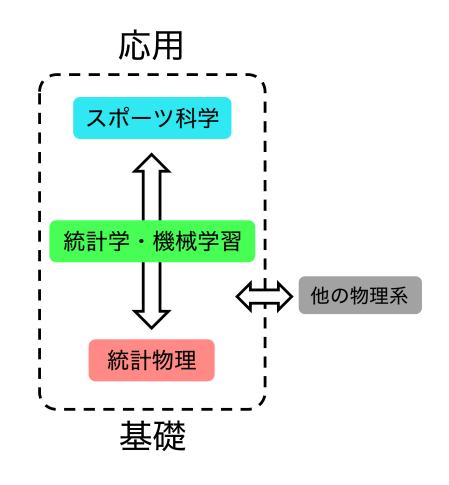
研究の方向性

対戦型スポーツと統計物理学

- 統計的アプローチ, 多様なふるまい, 階層性
 - ⇒ 統計物理の視点・手法が役立つ(ネットワーク, 非線形動力学, ...)

研究の方向性(私見)

- 基礎概念・解析手法・枠組みの提示"そもそも〇〇とは?"
 - ✓統計物理の手法
 - √統計学・機械学習の手法
- 統計則の抽出とメカニズムの理解
- 他の物理系へのフィードバック 集団球技 → 少数多体系



基礎

▶ 応用

統計物理学

統計学・機械学習

スポーツ科学

	 ランダムウォークによる考察 (逆正弦則・異常拡散) リーグ・トーナメントの性質 	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー 得点予測モデル オッズモデル			
パスネットワーク	 ネットワークの統計的性質 マルコフ連鎖モデル ネットワークの頑健性 	中心性の定義・解析 モチーフの定義・解析	ネットワーク指標と パフォーマンスの相関 パフォーマンス指標の提案		
 ダイナミクス 統計則	ボール保持時間分布 位置変動のフラクタル性 <mark>角度分布・追跡モデル</mark> Self propelled player モデル Social forceモデル				
フォーメーション	 Role representation ドロネーネットワーク法 	クラスタリング・自動抽出 ゲーム理論的考察 位相的データ解析	フォーメーションと勝敗の相関		
	 優勢領域・ボロノイ分割 運動モデル 最小到達時間 	スペースの価値の定量化 (ピッチコントロール, 危険度,パス成功確率)	パフォーマンス指標 スペース生成・占有利得		

主な情報源

一般向けの本

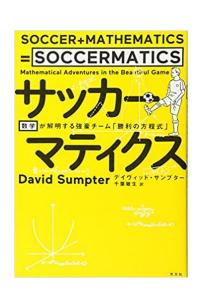
• サッカーマティクス 数学が解明する強豪チーム「勝利の方程式」 デイビッド・サンプター、光文社、2017

レビュー論文

- Spatio-temporal analysis of team sports,
 - J. Gudmundsson and M. Horton, ACM Computing Surveys, Vol. 50, No. 2, 2017

国内研究会・国際会議

- スポーツデータ解析コンペティション 日本統計学会スポーツデータサイエンス分科会主催(※後述)
- MIT Sloan Sports Analytics Conference
 毎年3月頃にアメリカ・ボストンで開催
 プレゼン、パネルディスカッション、データ解析コンペティション



主催

- 日本統計学会スポーツデータサイエンス分科会
- 情報・システム研究機構統計数理研究所

概要

- データが無料貸与される
- 自由に解析し発表 ⇒ 審査会・表彰
- 100チーム程度の参加(昨年度)

今年度の部門とデータ

- 野球部門 過去3年分のNPBの1球データ
- サッカー部門トラッキングデータ+イベントデータ(90試合)
- ゲートボール部門 イベントデータ、座標データなど(約500試合)
- 卓球部門 プレイデータ+試合映像(約90試合)

2021年度スケジュール

- 9/30:募集〆切
 https://sports.ywebsys.net/about.html
- 11/19:書面審査提出〆切
- 1/8,9:審査会
 - ソフトテニス部門 スコアデータ+試合映像(168試合)
 - 柔道部門試合映像(797試合)
 - esports部門(ぷよぷよ)プレイデータ(2461ゲーム)
 - インフォグラフィック部門

スポーツ統計科学とは?

研究紹介サッカーにおけるスペース評価の枠組み

運動モデルによる最小到達時間の定量化と サッカーのスペース評価

成塚拓真(立正大学)

瀧澤健太(中央大学)

山崎義弘(早稲田大学)

Scientific Reports 11, 5509 (2021)

目的・実施項目

目的

- サッカーでよく聞く言葉:「守備の穴」,「スペースに出すパス」
 - ⇒ そもそも「スペース」とは何か?
- 選手の配置・運動に依存して決まるスペースの価値を定量化
- スペースの観点からパスを評価

実施項目

- 1. 運動モデルによる最小到達時間 τ の定義・可視化
- 2. 新たな直交変数 z_1, z_2 によるスペースの評価
- 3. サッカーのパスデータを用いた z_1, z_2 の特徴づけ
- 4. いくつかの応用事例

使用データ

提供データ ※ データスタジアム (株) 提供

• サッカーのトラッキングデータ:各時刻の選手の座標

ボールタッチデータ:パス受け渡し時のボール座標

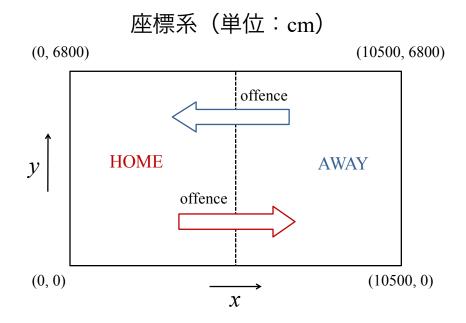
※ いずれも25fps

座標系

- 左下を原点
- x 軸:ゴールを結ぶ方向
 0 ≤ x ≤ 10500, 0 ≤ y ≤ 6800
 (単位:cm)

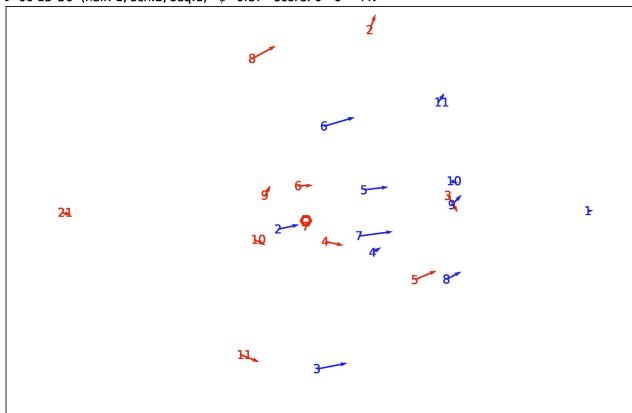
試合

- 2018年度J1リーグ第21~25節
- 全45試合(1チーム5試合)



f01 H: sendai A: nagoya

t=00'15"36 (half: 1, scn:2, seq:1) ϕ =0.87 score: 0 - 0 FK



研究背景

優勢領域

優勢領域 (Taki et al., 1996, 2000)

「ある選手が他のどの選手よりも速く到達可能なフィールド上の領域」

(例) ボロノイ領域による定義

- 選手 p から最も距離が近い点の集合 \Rightarrow 選手 p のボロノイ領域
- ユークリッド距離によって定義した優勢領域
- いくつかの先行研究が存在 cf: J. Gudmundsson & M. Horton, ACM Computing Surveys, 50, 2017.
- 優勢領域として最も単純だが、選手の速度・加速度が考慮されていない



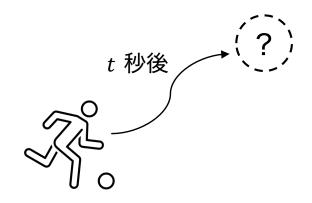
26 10 19 20 18 8 30 2 1 3 9 17 20 7 7 7 6

様々なタイプの運動モデルによる修正が成されている

運動モデル

運動モデルとは?

ある選手の現在の情報(位置,速度など)からt 秒後の位置を計算するモデル



- 運動方程式に基づく運動モデル
 - Takiの運動モデル [Taki & Hasegawa, 2000]全選手の等加速度運動を仮定
 - Fujimuraの運動モデル [Fujimura & Sugihara, 2005]
 全選手の等加速度運動+速度に比例した抵抗を仮定
- 確率的運動モデル [Brefeld et al., 2019]
 - 過去の試合のトラッキングデータから 機械学習を用いて到達位置を予測するモデル

運動モデル

例)Fujimuraの運動モデル

(Fujimura & Sugihara 2005)

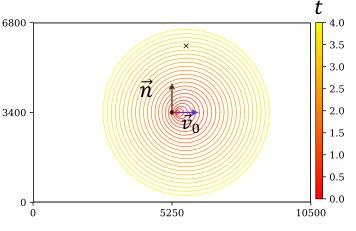
各選手が以下の運動方程式に従うと仮定:

$$m\frac{d^2\vec{x}(t)}{dt^2} = F \vec{n} - k \frac{d\vec{x}(t)}{dt}$$

選手は \vec{n} 方向に加速し、抵抗力 $k \, d\vec{x}/dt$ を受ける

• 運動方程式の解(初期位置 $ec{x}_0$,初速度 $ec{v}_0$)

$$\vec{x}(t) = \vec{x}_0 + \frac{1 - \exp(-\alpha t)}{\alpha} \vec{v}_0 + V_{max} \left(t - \frac{1 - \exp(-\alpha t)}{\alpha} \right) \vec{n}$$



様々な \vec{n} , t に対する到達範囲 \times は **↑**方向に加速したときの, t=4 秒後の到達位置を表す

→方向に初速 v₀を持つときの,

t 秒後の到達範囲は中心 $\vec{x}_0 + \frac{1-\exp(-\alpha t)}{\alpha} \vec{v}_0$, 半径 $V_{max} \left(t - \frac{1-\exp(-\alpha t)}{\alpha} \right)$ の円上

• 運動能力係数 $V_{max} = F/k$, $\alpha = k/m$

複数の被験者に対する全力疾走実験から推定

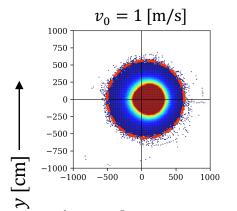
 $V_{max} = 7.8 \, [\text{m/s}], \, \alpha = 1.3 \, [1/\text{s}]$:全力疾走時の典型的な運動能力係数

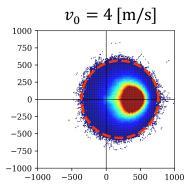
Fujimuraの運動モデルの妥当性

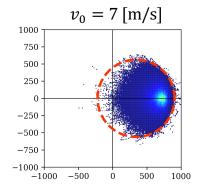
原点で \rightarrow 方向に初速 v_0 を持つ選手の Δt 後の位置

一般解:
$$\vec{x}(\Delta t) = \frac{1 - \exp(-\alpha \Delta t)}{\alpha} \vec{v}_0 + V_{max} \left(t - \frac{1 - \exp(-\alpha \Delta t)}{\alpha} \right) \vec{n}$$
 ※ $\vec{v}_0 = (v_0, 0)$

 $\Delta t = 1 \sec$



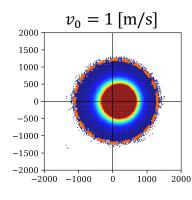


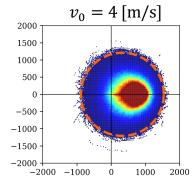


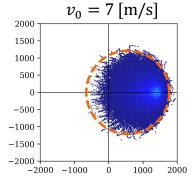
ヒートマップ: 実データ

----: 一般解による到達円

$$\Delta t = 2 \sec$$







全力疾走の条件で到達位置の 予測(優勢領域の計算含む) を行うには、割と良いモデル

x [cm]

ボロノイ領域

- 各選手からの距離だけで到達時間を計算
- 運動(速度や加速度の情報)は考慮しない

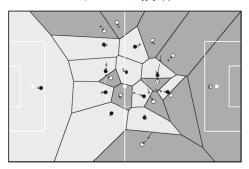
Fujimuraの運動モデル [Fujimura & Sugihara, 2005]

- 一方向の加速と速度に比例した減速
- 全力疾走を仮定 $m\frac{d^2\vec{x}(t)}{dt^2} = F \vec{n} k \frac{d\vec{x}(t)}{dt}$

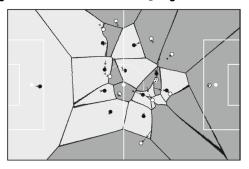
確率的運動モデル [Brefeld et al., 2019]

- 各選手の過去のトラッキングデータからt 秒後の各位置の存在確率を機械学習
- ・ 予測位置が学習データに依存, 学習コスト大, 全力疾走を意味しない

ボロノイ領域



Fujimuraの運動モデル [Fujimura2005]



確率的運動モデル [Brefeld2019]



(Brefeld 2019より画像引用)

「分割」から「重み付け」へ

優勢領域の問題点

- フィールドを支配領域に分割することが目的
 - ⇒ 現状では、「いかに妥当な優勢領域を得るか」という研究が主
- 優勢領域内部は一様(同じ重みを持つ)
 - ⇒ 選手の到達時間に応じて重みが異なるはず
 - ⇒ 試合分析に用いるには単純化しすぎ

本研究の方針

- フィールドの「分割」ではなく「重み付け」
- 位置 \vec{x} に対して最小到達時間 $\tau(\vec{x})$ を重みとして定義
- 攻撃・守備どちらも評価できる枠組みを目指す
- パスの解析に応用する

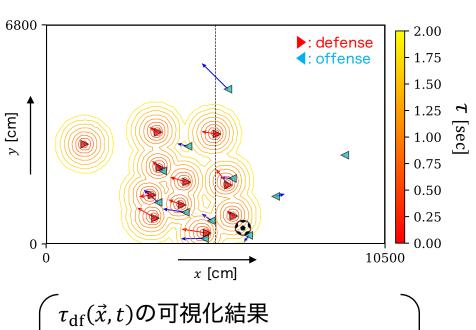
スペース評価の枠組み

最小到達時間での定義

位置 \vec{x} への最小到達時間 $\tau(\vec{x},t)$

- 任意の運動モデルを採用する
- ・ 時刻 t における選手 a の位置 \vec{x} への 最小到達時間: $\tau_a(\vec{x},t)$
- 時刻 t におけるチーム A の位置 \vec{x} への最小到達時間: $\tau_A(\vec{x},t) \equiv \min_{a \in A} \tau_a(\vec{x},t)$





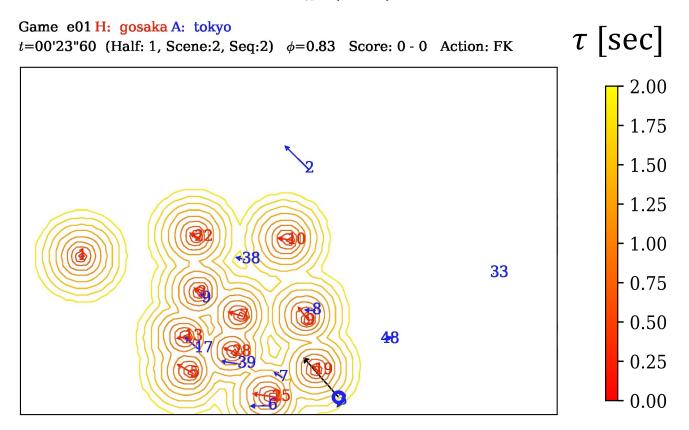
 $\tau = 2$ [sec] まで等高線で表示

※ Fujimuraの運動モデルを採用

 $au_{ ext{of}}(\vec{x},t)$:t における攻撃側チームの位置 \vec{x} への最小到達時間 $au_{ ext{df}}(\vec{x},t)$:t における守備側チームの位置 \vec{x} への最小到達時間 $au_{ ext{vg}}$ ※攻撃側 $au_{ ext{vg}}$ ボール保持チーム

最小到達時間の可視化

守備側チームの $\tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t)$ の可視化



試合e01: 2018年J1リーグ・第21節 ガンバ大阪 vs FC東京 (Home) (Away) スコア: 2 - 1

※ Fujimuraの運動モデルを採用

※ τ = 2 [sec] まで表示

新たな変数 $z_1(\vec{x},t), z_2(\vec{x},t)$ の定義

$$z_1(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\rm df}(\vec{x},t) - \tau_{\rm of}(\vec{x},t)}{\sqrt{2}}$$

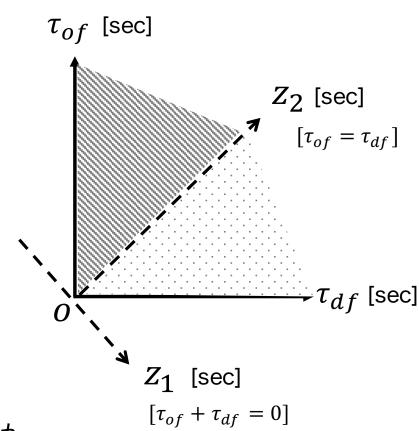
意味:攻撃側から見たスペースの安全度

- ・ $z_1 > 0 \Rightarrow \tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t) > \tau_{\mathrm{of}}(\vec{x},t)$ 攻撃側の方が \vec{x} に速く到達(安全)
- $z_1 < 0 \Rightarrow \tau_{\rm df}(\vec{x},t) < \tau_{\rm of}(\vec{x},t)$ 守備側の方が \vec{x} に速く到達(危険)

$$z_2(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t) + \tau_{\mathrm{of}}(\vec{x},t)}{\sqrt{2}}$$

意味:スペースの空白度

 $\Rightarrow Z_2$ が大きいほど、攻撃・守備側の選手か \vec{x} へ到達するのに時間を要する



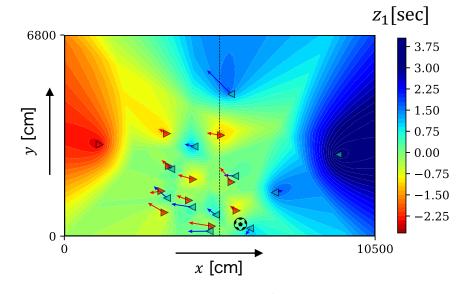
新たな変数 $z_1(\vec{x},t), z_2(\vec{x},t)$ の定義

$$z_1(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t) - \tau_{\mathrm{of}}(\vec{x},t)}{\sqrt{2}}$$

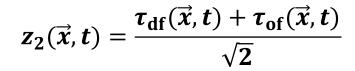
意味:攻撃側から見たスペースの安全度

• $z_1 > 0 \Rightarrow \tau_{\rm df}(\vec{x},t) > \tau_{\rm of}(\vec{x},t)$ 攻撃側の方が \vec{x} に速く到達(安全)

• $z_1 < 0 \Rightarrow \tau_{\rm df}(\vec{x},t) < \tau_{\rm of}(\vec{x},t)$ 守備側の方が \vec{x} に速く到達(危険)

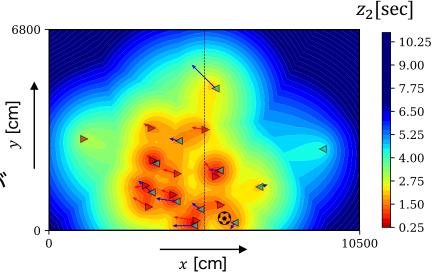


※ Fujimuraの運動モデルを採用



意味:スペースの空白度

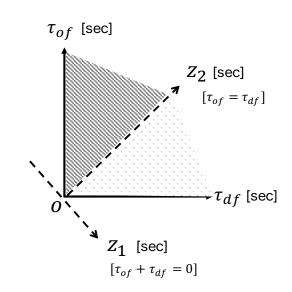
 $\Rightarrow z_2$ が大きいほど、攻撃・守備側の選手が \vec{x} へ到達するのに時間を要する



Z_1 成分, Z_2 成分の定義

$$\left\{ \begin{array}{l} スペースの安全度: z_1(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t) - \tau_{\mathrm{of}}(\vec{x},t)}{\sqrt{2}} \\ \\ スペースの空白度: z_2(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t) + \tau_{\mathrm{of}}(\vec{x},t)}{\sqrt{2}} \end{array} \right.$$

スペースの空白度:
$$z_2(ec{x},t) = rac{ au_{ ext{df}}(ec{x},t) + au_{ ext{of}}(ec{x},t)}{\sqrt{2}}$$



- スペースという概念を"安全度"と"空白度"によって定量化
- 以上の枠組み(z_1, z_2 の定義)は運動モデルの詳細に依存しない
- 実際の分析では特定の運動モデルを採用し、最小到達時間を計算する



- 以下ではFujimuraの運動モデルを採用
- 実際のパスデータを用いて Z_1,Z_2 の意味を特徴づける

パスデータの作成

• ボールタッチデータの第 i 行と i+1 行で組を作る \Rightarrow 1つのパスに対応

• パスデータの形式: $[t_0, \vec{x}_0, t_e, \vec{x}_e, q]$

 t_0, \vec{x}_0 :パスを出した時刻と位置

 $t_{\rm e}, \vec{x}_{\rm e}$:パスを受けた時刻と位置

q ∈ {1,0}:パスの成否

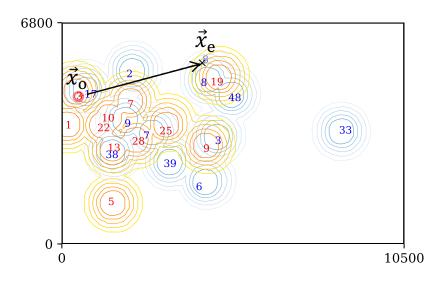
				23			
チーム名	選手ID	選手名	選手背番号	ポジションID	アクションID	アクション名	3
FC東京	1200078	チャン ヒョン	48	2	30	アウェイパス	7 1071
FC東京	600085	森重 真人	3	2	50	トラップ	- } パス1
FC東京	600085	森重 真人	3	2	30	アウェイパス	- } パス2
FC東京	600134	太田 宏介	6	2	50	トラップ	
FC東京	600134	太田 宏介	6	2	30	アウェイパス	- 】パス3
FC東京	1000068	大森 晃太郎	39	3	50	トラップ	
FC東京	1000068	大森 晃太郎	39	3	30	アウェイパス	•
FC東京	900048	東 慶悟	38	3	30	アウェイパス	•
FC東京	1503022	富樫 敬真	17	4	15	シュート	
ガンバ大阪	1300122	ファビオ	3	2	43	ブロック	
ガンバ大阪	603210	倉田 秋	10	3	29	ホームパス	
ガンバ大阪	1300122	ファビオ	3	2	50	トラップ	
		20					

- 45試合から34189のパスを抽出
- パスデータの形式: $[t_o, \vec{x}_o, t_e, \vec{x}_e, q]$

 t_0, \vec{x}_0 :パスを出した時刻と位置

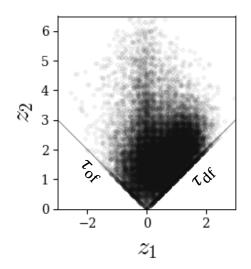
 $t_{\rm e}, \vec{x}_{\rm e}$:パスを受けた時刻と位置

q ∈ {1,0}:パスの成否



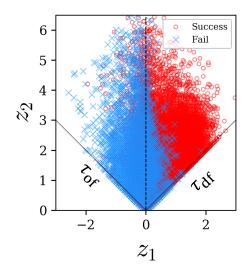
- パスを出した時刻 t_0 において受けた位置 \vec{x}_e の状態を評価
 - $\Rightarrow z_1(\vec{x}_e, t_o), z_2(\vec{x}_e, t_o)$ の性質を調べる

全パスに対する $z_1(\vec{x}_{\mathrm{e}},\ t_{\mathrm{o}}), z_2(\vec{x}_{\mathrm{e}},\ t_{\mathrm{o}})$ のプロット

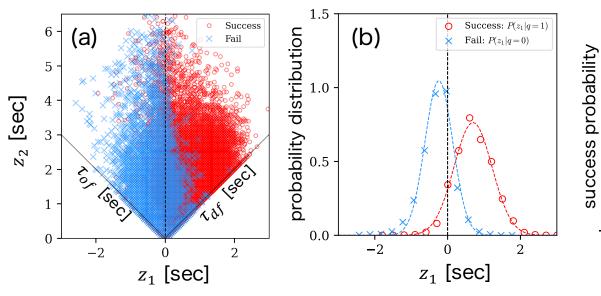


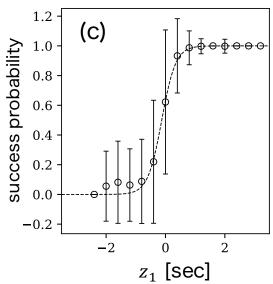
パスの成否で色分け





z₁成分の特徴づけ





- z_1 成分の定義: $z_1(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\mathrm{df}}(\vec{x},t) \tau_{\mathrm{of}}(\vec{x},t)}{\sqrt{2}}$
- z_1 成分の分布は成功/失敗パス共に正規分布的
- パス成功確率は Z₁のシグモイド関数

シグモイド関数

$$P(q = 1|z_1) = \frac{1}{1 + \exp[-(az_1 + b)]}$$

 $a \simeq 4.68, b \simeq 0.48$

- z₁(x,t)の意味:
 - \Rightarrow 時刻 t に位置 \vec{x} にパスを出した時のパスの通り易さ (攻撃側から見た位置 \vec{x} の安全度)

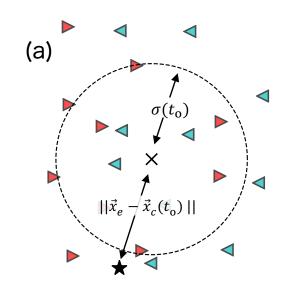
z₂成分の特徴づけ

フォーメーションの内部・外部の定義

$$ilde{R} = rac{ 重心からパス終点位置までの距離}{ 重心からの標準偏差} = rac{||ec{x}_e - ec{x}_c(t_o)||}{\sigma(t_o)}$$

※ 重心: 2チームのキーパーを除く全選手の平均位置

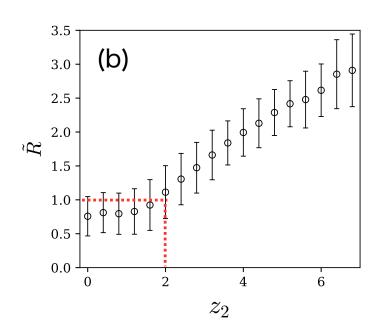
 $\begin{cases} \tilde{R} < 1: フォーメーション内部へのパス \\ \tilde{R} > 1: フォーメーション外部へのパス \end{cases}$



z。成分と Ã の関係

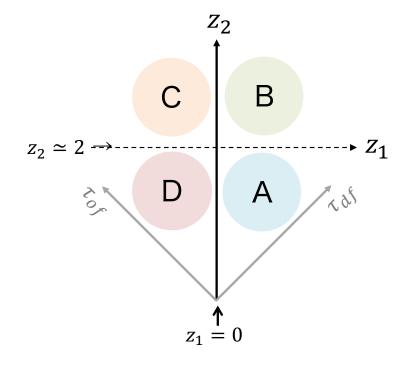
- z_2 成分の定義: $z_2(\vec{x},t) = \frac{\tau_{\rm df}(\vec{x},t) + \tau_{\rm of}(\vec{x},t)}{\sqrt{z}}$
- $z_2 \simeq 2 \text{ obs } \tilde{R} \simeq 1$ $\Rightarrow z_2 \simeq 2$ がフォーメーション内/外の境界
- *z*₂成分の意味:スペースの空白度

 $\left\{egin{array}{l} z_2\lesssim 2: 密集地帯(フォーメーションの内部) \ z_2\gtrsim 2: 空白地帯(フォーメーションの外部) \end{array}
ight.$



z_1 , z_2 軸によるスペースの分類

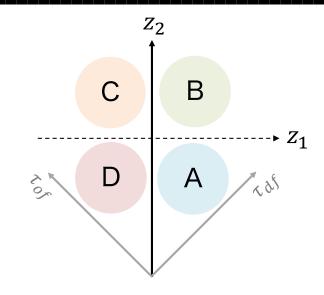
- z_1 成分: $z_1 = \frac{\tau_{df} \tau_{of}}{\sqrt{2}}$ スペースの安全度
- z_2 成分: $z_2 = \frac{\tau_{df} + \tau_{of}}{\sqrt{2}}$ スペースの空白度

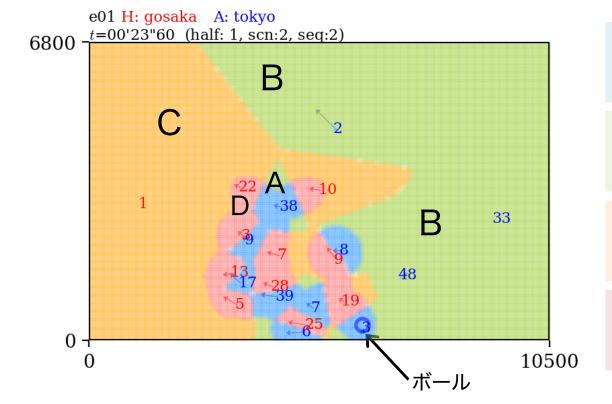


- ❖ <u>攻撃側</u>から見たスペースの評価 (ボール保持チーム)
 - A:安全な密集地帯 (z₁ > 0, z₂ < 2)
 ⇒ 守備の穴
 - B:安全な空白地帯 (z₁ > 0, z₂ > 2) ⇒ 自陣やサイドのスペースなど
- C:危険な空白地帯 (z₁ < 0,z₂ < 2) ⇒ 敵陣裏のスペースなど
- D:危険な密集地帯 (z₁ < 0, z₂ < 2) ⇒ 敵陣内

 z_1 成分の意味:スペースの安全度 z_2 成分の意味:スペースの空白度

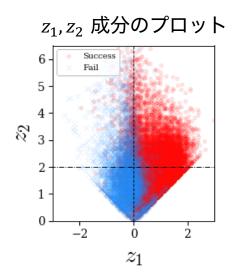
 $\Rightarrow z_1 = 0$, $z_2 = 2$ により4つの領域に分割 (優勢領域に代わる新たなスペースの分割法)

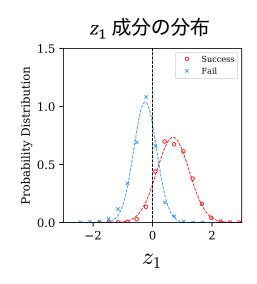


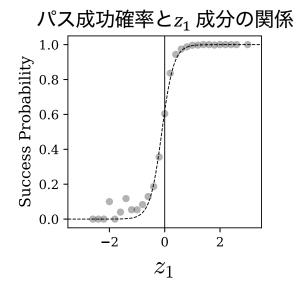


- A:安全な密集地帯 (z₁ > 0, z₂ < 2) ⇒ 守備の穴
- B:安全な空白地帯 (z₁ > 0, z₂ > 2) ⇒ 自陣やサイドのスペースなど
- C:危険な空白地帯 (z₁ < 0, z₂ < 2) ⇒ 敵陣裏のスペースなど
- D:危険な密集地帯 (z₁ < 0, z₂ < 2) ⇒ 敵陣内

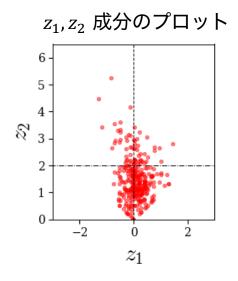
45試合の全てのパス

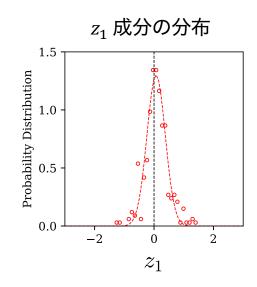






シュートの1つ前の成功パス



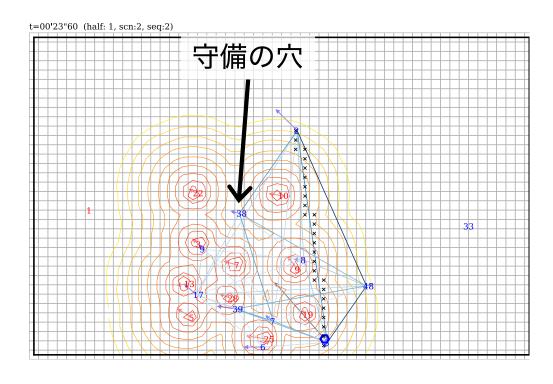


- z_1 成分の分布のピークが左に移動
- シュートにつながるパスは 成功確率の低い危険なパス
- シュートを打つには敵陣の スペースにパスを送る必要がある

応用:パスコースの評価

手順

- フィールドをセルに分割する
- 攻撃側の2選手を結ぶ線分とセルの交点を検出(図中のx)
- 線分と交点を持つセルで守備側チームの τ を取得
- 取得した τ の最小値を線分の重みとする
- 以上を全ての選手間で行う



・ 色が濃い線分ほど、守備選手が到達するのに時間を要する⇒ パスコースの安全度を反映

安全なパスコース:48番-2番

危険なパスコース:6番ー39番

・38番は守備の穴に位置する⇒ 濃い線分が集まっている

まとめと本研究の意義

- 1. フィールドの「分割」から「重み付け」へ
- 2. 最小到達時間 $\tau_{\text{of}}(\vec{x},t)$, $\tau_{\text{df}}(\vec{x},t)$ の定義 \Rightarrow 攻撃・守備を同時に評価
- 3. 新たな直交変数 *z*₁, *z*₂ の導入

*z*₁:スペースの安全度

 Z_2 :スペースの空白度

用いる運動モデルの詳細 に依らない枠組み

- 4. Fujimuraの運動モデルを採用した場合のパスデータ解析
 - \checkmark パス成功確率は Z_1 のシグモイド関数
 - ✓ $Z_2 ≈ 2$ がフォーメーション内/外を分ける
 - ✓ Z₁, Z₂ に基づく新たな分割の提案

サッカーにおける「スペースとは何か?」を考える出発点

- ・ Z_1, Z_2 に基づく選手・チームの評価
- ・ 他の対戦型スポーツへの応用 バスケットボール,ホッケー,…
- ゴールやボールからの距離を考慮したスペースの評価
- ・ 運動モデルの改良
 - ◆ 典型的な運動方程式の推定
 - ◆ 選手の個性を考慮
 運動能力係数を選手別に設定 ⇒ より正確なスペース評価が可能
- ・パスコースの評価



- 1. J. Gudmundsson and M. Horton, "Spatio-Temporal Analysis of Team Sports", ACM Computing Surveys, 50, 2017.
- 2. T. Narizuka, K. Takizawa, and Y. Yamazaki, "Space evaluation in football games via field weighting based on tracking data", Scientific Reports 11, 5509, 2021.
- 3. T. Taki, J. Hasegawa, and T. Fukumura, "Development of motion analysis system for quantitative evaluation of teamwork in soccer games", Proceedings of the 3rd IEEE International Conference on Image Processing, Vol. 3, 815–818, 1996.
- 4. T. Taki and J. Hasegawa, "Visualization of dominant region in team games and its application to teamwork analysis", Proceedings of the Computer Graphics International 2000, 227–235, 2000.
- 5. A. Fujimura and K. Sugihara. "Geometric analysis and quantitative evaluation of sport teamwork", Systems and Computers in Japan, Vol. 36, 49–58, 2005.
- 6. U. Brefeld, J. Lasek, and S. Mair, "Probabilistic movement models and zones of control", Mach Learn, 108, 2019.